SmartMoma®

SOLUTION ROLLOMATIC DE MANIPULATION MOBILE

L'ensemble du système SmartMoma® est composé d'un robot mobile ainsi que d'un bras polyarticulé 6 axes extrêmement habile intégrant des systèmes de préhensions spécifiques pour des saisies complexes. L'ensemble est capable de se déplacer de manière autonome dans un atelier de production.

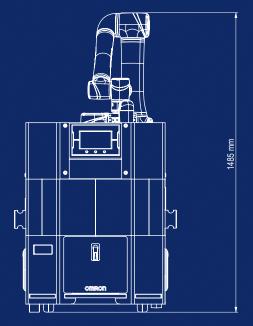
SmartMoma® est conçu dans le but d'apporter davantage d'autonomie aux machines de production en assurant le chargement et déchargement des pièces sans intervention humaine. Il permet également d'automatiser les manipulations entre les différentes opérations de production tel que la mesure, le marquage ou l'emballage.

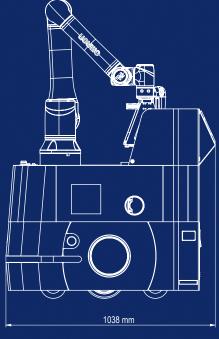
Ce robot mobile augmente ainsi l'autonomie des machines de production tout en permettant aux opérateurs de se concentrer sur des tâches nécessitant davantage de compétences humaines à plus grande valeur ajoutée.

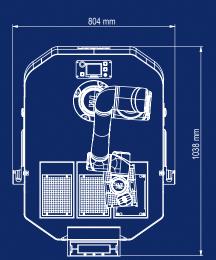




SMARTMOMA DONNÉES TECHNIQUES









BRAS F	OBOTISÉ
C	Omron TM14M 6 axes - Caméra 5MP intégrée
	NVERGURE
1	100 mm
R	ÉPÉTABILITÉ
+	/- 0.1mm
(APACITÉ DE CHARGE
1	4kg sans le préhenseur
F	RÉHENSEUR
A	daptable/personnalisé
ROBOT	MOBILE
C	Omron LD-250
F	RÉCISION DE REPOSITIONNEMENT
+	/- 8mm et +/- 0.5° en utilisant le système d'alignement CAPS
(APACITÉ DE FRANCHISSEMENT
R	ampe de 1.7° et marche de 10 mm
\	ITESSE MAXI
1	.2 m/s
	MODE DE NAVIGATION
Р	ar scrutateur laser
SMART	MOMA
ļ	LUTONOMIE
8	h à charge complète
Ţ	EMPS DE CHARGE
3	min / %
D	DIMENSIONS
1	'038 x 804 x 1'485 mm (Lx W x H)
F	OIDS
2	84 kg

^{*} Rollomatic se réserve le droit de changer ces données sans préavis